

\*\*\*\*\*

数値計算法 演習問題 06

\*\*\*\*\*

6.01 LU分解の計算Algorithmを説明せよ。

6.02 LU分解を使って  $A[\ ][\ ]X[\ ]=L[\ ]U[\ ]X[\ ]=B[\ ]$ を

計算するAlgorithmを説明せよ。

$$A[\ ][\ ] = \begin{bmatrix} 2 & 2 & 6 \\ 3 & 5 & 13 \\ 5 & 8 & 24 \end{bmatrix}$$

6.03 水源のダムの放流問題について説明せよ。

6.04 金属の中の電子の物理モデルについて説明せよ。 Step ①

6.05 Jacob法とは？

$$A[\ ]L = M[\ ][\ ]A[\ ][\ ]$$

6.06 ガウス・ザイデル法とは？

$$\begin{bmatrix} 2 & 2 & 6 \\ 3 & 5 & 13 \\ 5 & 8 & 24 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 2 & 2 & 6 \\ 3 & 5 & 13 \\ 5 & 8 & 24 \end{bmatrix}$$

6.07 SOR法とは？

6.08 対角優位行列とは？

Step ②  $k=1$

6.09 行列式の固有値とは？

Step ③  $\begin{bmatrix} 2 & 2 & 6 \\ 3 & 5 & 13 \\ 5 & 8 & 24 \end{bmatrix} \leftarrow \bar{\lambda} = k=1$

6.10 次の連立方程式を掃き出し法で解け。

$$3x-3z=6; 4x+y=4; -x+y+2z=-3;$$

Step ④  $\rightarrow \begin{bmatrix} 1 & 3 \\ 3 & 5 & 13 \\ 5 & 8 & 24 \end{bmatrix}$

6.11 次の連立方程式をガウス消去法で解け。

$$-2x+2y=0; 3x-3y+z=1; 2x+y+6z=9;$$

6.12 次の行列式 $A[\ ][\ ]$ をLU分解し  $\det(A)$ を求めよ。

$$A[1][ ] = (1 \ 0 \ 1); A[2][ ] = (2 \ 1 \ 1); A[3][ ] = (3 \ 4 \ 1);$$

6.13 次の連立方程式を Jacob法で反復計算する方法を説明せよ。

$$3x-z=3; x+2y=0; x-y+3z=1;$$

6.14 次の連立方程式を ガウス・ザイデル法で反復計算する方法を説明せよ

$$3x-z=3; x+2y=0; x-y+3z=1;$$

6.15  $2 \times 2$  の行列式の値とその逆行列式を求める方法を説明せよ。

$3 \times 3$  の行列式の値を求める方法を説明せよ。

\*\*\*\*\*

①  $k=1$  から  $(n-1)$  ②  $i=k$  から  $n$  ③  $j=k$  から  $n$

6.01 LU分解の計算 Algorithm

[教科書 p. 83-84 参照]

Input  $n, A[L][L];$   
Output  $L[L][L], U[L][L];$

$L = I[L][L] = \begin{bmatrix} 1 & & 0 \\ & \ddots & \\ 0 & & 1 \end{bmatrix}$   
(単位行列の定義) のことだね!

Step ①  $M[L][L] = I$  とする. ( $M[i][j] = 1$  だけ  $i=j$   
 $= 0$  だけ  $i \neq j$ )

$A[L][L] = M[L][L] A[L][L]$  である.

Step ②  $k=1$  とする. (第1列目に注目する.)

Step ③  $A[L][L]$  行列の  $i=k$  行目に注目する. ( $i=k$  から  $n$  まで)

Step ④  $M[i][k] = A[i][k] / A[k][k]$  とする. ( $A[k][k] \neq 0$ )  
 $A[i][k] = 0$  と置く.

Step ⑤  $j=(k+1)$  から  $n$  に於いて.

$A[i][j] = A[i][j] - A[k][j] \times M[i][k]$  とする.

Step ⑥  $k=k+1$  とする.  $k \leq n$  まで Step ③ に戻す.

Step ⑦  $L[L][L] = M[L][L]; U[L][L] = A[L][L]$  とする!!

実際にこの algorithm を C-言語の Program を作成して実行すると  $L[L][L], U[L][L]$  が求まる!!

6.02 LU分解による一次連立方程式の解法  $A[L][L] X[L] = B[L]$  を解く.

①  $A[L][L] = L[L][L] U[L][L]$  とする  $L[L][L]$  と  $U[L][L]$  を求める.

②  $L[L][L] Y[L] = B[L]$  を解く. そして, ③  $U[L][L] X[L] = Y[L]$  を解く!!

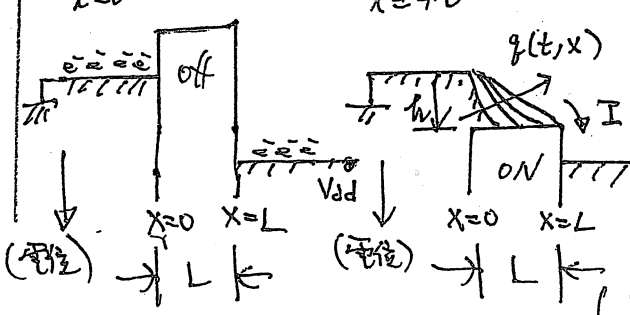
Step ① の詳細 for  $k=1$  から  $n$  { 必ず  $Y[k] = B[k]$  とおく;  
for  $j=1$  から  $(k-1)$  {  $Y[k] = Y[k] - L[k][j] Y[j];$  } }

Step ② の詳細 for  $k=n$  から  $1$  { 必ず  $X[k] = Y[k]$  とおく;  
for  $j=(k+1)$  から  $n$  {  $X[k] = X[k] - U[k][j] X[j];$  } }

実際にこの algorithm を C-言語で Program して実行すると  $X[L]$  が求まる!!

6.03 水素原子の放射問題の定義

(時刻  $t=0$  で  $x=L$  まで、  
水素の channel 水位を  $h$  とする)



(水門が瞬間に開いて、水はゆるやかに流れる!!  
水門の位置  $L$  が長いと、音節がかかる!!)

境界条件  
at  $x=0 \quad \frac{\partial q}{\partial x} = 0$   
at  $x=L \quad q(t,L) = 0$

$J = -D \frac{\partial q}{\partial x} + \mu E q; \quad \frac{\partial q}{\partial t} + \frac{\partial J}{\partial x} = 0;$

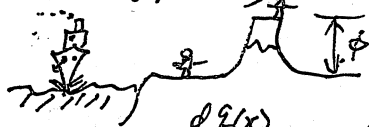
( $\frac{\partial q}{\partial t} = D \frac{\partial^2 q}{\partial x^2} - \mu E \frac{\partial q}{\partial x}$ ) とする!!

6.04

金属の中の電子の物理モデル (トランジスタの中を電子がどう流れるかを学ぶ!!)

電子は粒子で、「気体」にも「液体」にも「固体」にもマリアス!!

電子の「気体モデル」 $g$



電場の頂上では密度は薄い!! (空気の密度)  $= g_0 \exp\left[-\frac{e\phi}{kT}\right] = g(x)$   
 $\phi = (\text{電位山の高さ}) = (\text{電位差})$

$\frac{d g(x)}{dx} = -\left(\frac{e}{kT}\right) \frac{d\phi}{dx} g(x)$      $-\frac{d\phi}{dx} = E(x)$  ← (山のけねさ) (坂道の坂の傾き)

(電流の流れ)  $= J = -D \frac{\partial g}{\partial x} + \mu E g(x)$  (右向きは  $E(x)$  の向きに流れる) (石ころは  $E(x)$  の向きに流れる)

(安定状態では  $J=0$ )  $\rightarrow (-D) \left[-\left(\frac{e}{kT}\right) (-E(x)) g(x)\right] + \mu E(x) g(x) = 0$

$\frac{e}{kT} = \frac{\mu}{D}$  とする!!

$-(D) \left(\frac{e}{kT}\right) + \mu = 0$

一般に:

$\left(\frac{\partial g}{\partial t} + D \frac{\partial J}{\partial x} = 0\right); \frac{\partial g}{\partial t} = D \frac{\partial^2 g}{\partial x^2} - \mu E \frac{\partial g}{\partial x}$

( $\mu =$  電子の移動度  $e =$  電子の電荷)  
( $D =$  電子の拡散係数  $kT/e = 24 \text{ mV}$  (室温))  
これを数値計算法で解く!

6.05

Jacob 法とは?

この方程式を差分方程式として行列式で解く!

$(2x-y=1)$  の場合  $x = \frac{y+1}{2}$  と置き  $y = \frac{x+1}{2}$  と計算する.

(p.91参照)

$\begin{pmatrix} x_0 \\ y_0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix}$  として  $\begin{pmatrix} x_n \\ y_n \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & 1/2 \\ 1/2 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_{n-1} \\ y_{n-1} \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 1/2 \\ 1/2 \end{pmatrix}$

$n=1, 2, 3, \dots$  と計算する

6.06

ガウス-ザイテル法とは?

( $y$  が更新される timing が Jacob 法より早い)

(p.93参照)

$(2x-y=1)$  の場合

$\begin{pmatrix} x_n \\ y_n \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} y_{n-1} + 1 \\ x_{n-1} + 1 \end{pmatrix} / 2$  とする.

$\begin{pmatrix} x_n \\ y_n \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & 1/2 \\ 0 & 1/2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_{n-1} \\ y_{n-1} \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 1/2 \\ 3/2 \end{pmatrix}$

と解く.

6.07

SOR 法とは?

(SOR = Successive Over-Relaxation)

$(2x-y=1)$  の場合

$\begin{pmatrix} u_n \\ v_n \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} y_{n-1} + 1 \\ x_{n-1} + 1 \end{pmatrix} / 2$

$\begin{cases} x_n = x_{n-1} + \omega(u_n - x_{n-1}) \\ y_n = y_{n-1} + \omega(v_n - y_{n-1}) \end{cases}$  とする.

$(1 < \omega < 2)$  とする

6.08

対角優位行列とは?

(対角優位行列では、どの行に於いても、対角成分の絶対値はそれ以外の成分の絶対値の総和より大きい.)

$A[C][C] \times [C] = [B][C]$  の連立一次方程式求において.

[  $A[C][C]$  が対角優位行列ならば、Jacob 法と Gauss-ザイテル法 ]  
は任意の初期値に対して、唯一の真の解に収束する!

p.99参照

6.09

行列式の固有値とは?

$A[C][C] \times [C] = (\lambda) \times [C]$  を満たすスカラー値  $\lambda$  を固有値,  $[C]$  を固有ベクトルという.

$n \times n$  行列式に対して、 $n$  次方程式を解く必要がある.

その時、固有値は  $(\lambda_1, \lambda_2, \dots, \lambda_n)$  の  $n$  個求まる;  $|\lambda| < 1$  の時、おのれおのれ、真の解に収束する!! ね、難い。(証明は難い!)

6.10 掃き出し法で解く. pp.97 演習問題[1]

$$\begin{pmatrix} 3x & -3z & = & 6 \\ 4x+y & & = & 4 \\ -x+y+2z & = & -3 \end{pmatrix} \rightarrow \begin{pmatrix} 3 & 0 & -3 & | & 6 \\ 4 & 1 & 0 & | & 4 \\ -1 & 1 & 2 & | & -3 \end{pmatrix} \rightarrow \begin{pmatrix} 1 & 0 & -1 & | & 2 \\ 4 & 1 & 0 & | & 4 \\ -1 & 1 & 2 & | & -3 \end{pmatrix} \rightarrow \begin{pmatrix} 1 & 0 & -1 & | & 2 \\ 0 & 1 & 4 & | & -4 \\ 0 & 1 & 1 & | & -1 \end{pmatrix}$$

(第1行を3で割る) (第1行を4倍して第2行を減らす) (第1行を-1倍して第3行を減らす)

$$\rightarrow \begin{pmatrix} 1 & 0 & -1 & | & 2 \\ 0 & 1 & 4 & | & -4 \\ 0 & 0 & -3 & | & 3 \end{pmatrix} \rightarrow \begin{pmatrix} 1 & 0 & -1 & | & 2 \\ 0 & 1 & 4 & | & -4 \\ 0 & 0 & 1 & | & -1 \end{pmatrix} \rightarrow \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & | & 1 \\ 0 & 1 & 0 & | & 0 \\ 0 & 0 & 1 & | & -1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x=1 \\ y=0 \\ z=-1 \end{pmatrix} \text{ となる.}$$

(第2行で第3行を減らす) (第3行を3で割る) (第3行で第1行をたす. 第3行を4倍して第2行を減らす)

6.11 加減法で解く pp.99 演習問題[2]

$$\begin{pmatrix} -2x+2y & = & 0 \\ 3x-3y+z & = & 1 \\ 2x+y+6z & = & 9 \end{pmatrix} \rightarrow \begin{pmatrix} -2 & 2 & 0 & | & 0 \\ 3 & -3 & 1 & | & 1 \\ 2 & 1 & 6 & | & 9 \end{pmatrix} \rightarrow \begin{pmatrix} -2 & 2 & 0 & | & 0 \\ 0 & 0 & 1 & | & 1 \\ 0 & 3 & 6 & | & 9 \end{pmatrix} \rightarrow \begin{pmatrix} -2 & 2 & 0 & | & 0 \\ 0 & 3 & 6 & | & 9 \\ 0 & 0 & 1 & | & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 \\ 9 \\ 1 \end{pmatrix}$$

(1行目を3/(-2)をかけた2行目から引く) (1行目を(-1)をかけた3行目から引く)

$z = 1/1 = 1; y = (9 - 6z)/3 = 1; x = y = 1;$

6.12 LU分解法. pp.99 演習問題[3]

$$\begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 0 & 1 \\ 2 & 1 & 1 \\ 3 & 4 & 1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 2 & 1 & 0 \\ 3 & 0 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & -1 \\ 0 & 4 & -2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 2 & 1 & 0 \\ 3 & 4 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & -1 \\ 0 & 0 & 2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 1 \\ 2 & 1 & 1 \\ 3 & 4 & 1 \end{bmatrix}$$

(1行目を2倍して2行目から減らす) (1行目を3倍して3行目から減らす) (2行目を4倍して、3行目を減らす)

6.13 Jacobi法で解く. pp.99 演習問題[4]

$$\begin{pmatrix} 3x & -z & = & 3 \\ x+2y & = & 0 \\ x-y+3z & = & 1 \end{pmatrix} \rightarrow \begin{pmatrix} x = \frac{z+3}{3} \\ y = -\frac{x}{2} \\ z = \frac{-x+y+1}{3} \end{pmatrix} \begin{bmatrix} x_k \\ y_k \\ z_k \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 & 0 & \frac{1}{3} \\ -\frac{1}{2} & 0 & 0 \\ -\frac{1}{3} & \frac{1}{3} & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x_{k-1} \\ y_{k-1} \\ z_{k-1} \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ \frac{1}{3} \end{bmatrix}$$

$\det A = (\det L)(\det U) = (1)(2) = 2 \neq 0$  (実際  $\det A = (1)(1-4) + (1)(8-3) = -3+5 = 2 \neq 0$ )

6.14 加減・ガウスの法で解く. pp.99 演習問題[4]の2.

$$\begin{pmatrix} x_k = \frac{z_{k-1}+3}{3} \\ y_k = -\frac{x_k}{2} = -\frac{z_{k-1}+3}{6} \\ z_k = \frac{-x_k+y_k+1}{3} = \left(-\frac{1}{3}\right)\left(\frac{z_{k-1}+3}{3}\right) + \left(\frac{z_{k-1}+3}{6}\right) - 1 = -\left(\frac{z_{k-1}+1}{6}\right) \end{pmatrix}$$

(1)  $\begin{pmatrix} x_k \\ y_k \\ z_k \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & 0 & \frac{1}{3} \\ 0 & 0 & -\frac{1}{6} \\ 0 & 0 & -\frac{1}{6} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_{k-1} \\ y_{k-1} \\ z_{k-1} \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 1 \\ -\frac{1}{2} \\ -\frac{1}{6} \end{pmatrix}$

6.15 3x3の行列の逆行列を求めよ

$\det \begin{vmatrix} a & b \\ c & d \end{vmatrix} = ad - bc$  と定義する.

$\begin{pmatrix} ax+by=e \\ cx+dy=f \end{pmatrix}$  は  $\begin{bmatrix} a & b \\ c & d \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x \\ y \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} e \\ f \end{bmatrix}$

$\begin{bmatrix} x \\ y \end{bmatrix} = \frac{\begin{bmatrix} d & -b \\ -c & a \end{bmatrix} \begin{bmatrix} e \\ f \end{bmatrix}}{\det \begin{bmatrix} a & b \\ c & d \end{bmatrix}}$  と表す.

$\text{inv} \begin{bmatrix} a & b \\ c & d \end{bmatrix} = \frac{\begin{bmatrix} d & -b \\ -c & a \end{bmatrix}}{\det \begin{bmatrix} a & b \\ c & d \end{bmatrix}}$  と表す!!

$\det \begin{bmatrix} a_1 & b_1 & c_1 \\ a_2 & b_2 & c_2 \\ a_3 & b_3 & c_3 \end{bmatrix} = (a_1) \det \begin{bmatrix} b_2 & c_2 \\ b_3 & c_3 \end{bmatrix} - (b_1) \det \begin{bmatrix} a_2 & c_2 \\ a_3 & c_3 \end{bmatrix} + (c_1) \det \begin{bmatrix} a_2 & b_2 \\ a_3 & b_3 \end{bmatrix}$

$= (a_1)(b_2c_3 - c_2b_3) - (b_1)(a_2c_3 - c_2a_3) + (c_1)(a_2b_3 - b_2a_3)$

$= a_1b_2c_3 + a_2b_3c_1 + a_3b_1a_2 - c_1b_2a_3 - c_2b_3a_1 - c_3b_1a_2$  と表す.

(教科書 p.88参照)