

4.01 次の DCGL code で定義された回路 LR( ) を描け。

```
define LR( ) { input v(t), GND, L, R ; output i(t); IL(v, V1); IR(V1, GND); }
```

電源とVRの比が与えられた時、R と L の関係を求めよ。

4.02 次の DCGL code で定義された回路 RX( ) を描け。

```
define RX( ) { input v(t), GND, L, X ; output i(t); IR(v, V1); IX(V1, GND); }
```

電源 v(t)と電流 i(t) が与えられた時、R と X の値を求めよ。

4.03 R1//R2 および Z1//Z2 の値を求めよ。

4.04 Admittance を定義せよ。

4.05 G//R( )回路を図示せよ。

v(t)の位相 $\theta$ が $\pi/4$ で、 $V/I=10$ の時、R と  $wCR$  の値を求めよ。

4.06 R//L//C( )回路を描け。

IL=17A, IC=5A, I=13Aの時 IRの値を求めよ。

4.07  $\pi$  (パイ) 抵抗回路 PAIR( ) を図示せよ。

```
define PAIR( ) { input Vin, Iout, Ra, Rb, Rc; output Vout, Iin;
                Ia=IRa(Vin, GND); Ib=IRb(Iout, GND); Ic=IRc(Vin, Vout);
                Iin=Ia+Ib; Iout=Ic-Ib; }
```

input(Vin, Iout)からoutput(Vout, Iin)を求める変換行列式を求めよ。

4.08 2段はしご回路 Ladder2R( )回路を図示せよ。

入力値(V, I)と出力値(Vout, Iout)の関係を求めよ。

4.09 (R+C//L)回路を図示せよ。

V=100v, I=5A,  $1/wC=4\Omega$ , R=12 $\Omega$ の時  $wL$ の値を求めよ。

4.10 R1//(jwL+R2)回路を図示せよ。

R1=10 $\Omega$ , R2=16 $\Omega$ ,  $wL=12\Omega$ の時、R2で消費される電力値を求めよ。

4.11 抵抗体R で消費される電力値を定義せよ。

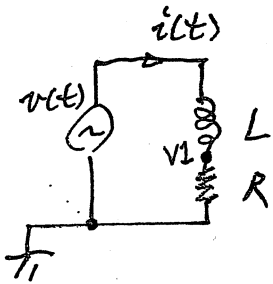
4.12 電力の複素数表示に関わる以下の物理量を定義せよ。

①皮相電力②力率③無効率④無効電力⑤電力ベクトル

\*\*\*\*\*

4.01

LR()回路で電源とVRの比が与えられる時。 p.119 例題(12)



$$Z = R + j\omega L; \vec{v}(t) = Z \vec{i}(t);$$

$$\vec{v}_R(t) = R \vec{i}(t) \quad V_R = |\vec{v}_R(t)| \text{ のこと.}$$

$$\vec{v}_L(t) = (j\omega L) \vec{i}(t) \quad V = |\vec{v}(t)| \text{ のこと.}$$

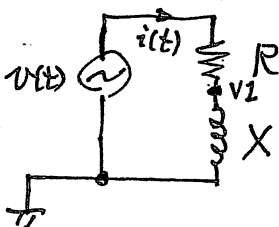
与えらば  $V_R = \frac{V}{\sqrt{2}}$  とおくと、  $\vec{v}_R(t) = R \vec{i}(t) = (R) \left( \frac{\vec{v}(t)}{Z} \right)$

$$\frac{1}{\sqrt{2}} = \frac{V_R}{V} = \left| \frac{\vec{v}_R(t)}{\vec{v}(t)} \right| = \left| \frac{R}{R + j\omega L} \right| = \frac{R}{\sqrt{R^2 + (\omega L)^2}}; \quad Z^2 = R^2 + (\omega L)^2$$

$$R^2 = (\omega L)^2 \rightarrow \boxed{R = \omega L}$$

4.02

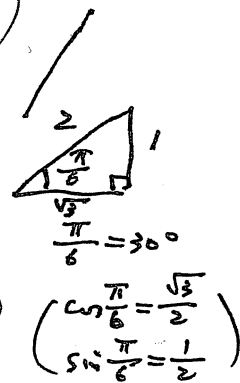
RX()回路で i(t) と v(t) が与えられる時。



$Z = R + jX = \frac{\vec{v}(t)}{\vec{i}(t)}$  とおき! p.120 例題(13)

$\vec{v}(t) = 100\sqrt{2} \exp[j(\omega t + \frac{\pi}{6})]$

$\vec{i}(t) = 2\sqrt{2} \exp[j\omega t]$  の場合。



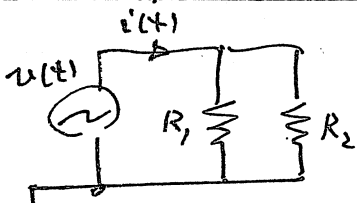
$Z = R + jX = 50 \exp[j\frac{\pi}{6}] = (50) (\cos\frac{\pi}{6} + j \sin\frac{\pi}{6})$

$Z = (50) (\frac{\sqrt{3}}{2} + j\frac{1}{2}) = 25\sqrt{3} + 25j$

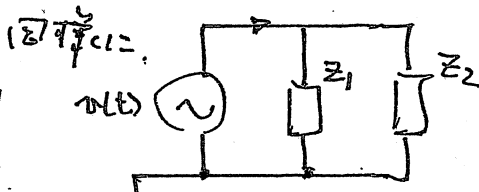
$R = 25\sqrt{3} = 43.3 \Omega; X = 25 \Omega$  とおき!

4.03

平行 impedance の 合成 impedance



$R_1 \parallel R_2 = \frac{R_1 R_2}{R_1 + R_2}$  とおき。



$Z_1 \parallel Z_2 = \frac{Z_1 Z_2}{Z_1 + Z_2}$  とおき!!

4.04

Admittance の 定義 p.121

(Admittance Y) = (Impedance Z) の 逆数のこと。

$\boxed{Y = \frac{1}{Z}}$

$\vec{v}(t) = (Z) \vec{i}(t) \quad \vec{i}(t) = \frac{1}{Z} \vec{v}(t) = (Y) \vec{v}(t)$

$\vec{i}(t) = (Y) \vec{v}(t)$  とおき

$Z = R + jX$  とおき。

$Y = g - jb$  とおき。

$Y = \frac{1}{Z} = \frac{1}{R + jX} = \frac{R - jX}{R^2 + X^2}$  とおき。

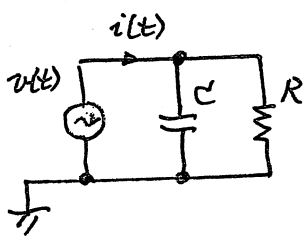
$g = \frac{R}{R^2 + X^2} = (\text{conductance})$  とおき。

$b = \frac{X}{R^2 + X^2} = (\text{susceptance})$  とおき。

4.05

C//RC) 回路で  $i(t)$  と  $v(t)$  が与えられたとき。

p.122 例題 (14)



$$Z = R // C = \frac{(R) \left( \frac{1}{j\omega C} \right)}{R + \left( \frac{1}{j\omega C} \right)} = \frac{R}{1 + j\omega CR} = \frac{\vec{v}(t)}{\vec{i}(t)}$$

$$\begin{cases} \vec{i}(t) = 10\sqrt{2} \exp[j\omega t] \\ \vec{v}(t) = 100\sqrt{2} \exp[j(\omega t - \frac{\pi}{4})] \end{cases}$$

$$\frac{R}{1 + j\omega CR} = 10 \exp[-j\frac{\pi}{4}]$$

$$\left( \exp[-j\frac{\pi}{4}] = \cos\frac{\pi}{4} - j\sin\frac{\pi}{4} = \frac{1}{\sqrt{2}}(1 - j) \right)$$

$$R = (1 + j\omega CR)(5\sqrt{2})(1 - j)$$

$$R = (5\sqrt{2}) [1 + \omega CR + j(\omega CR - 1)]$$

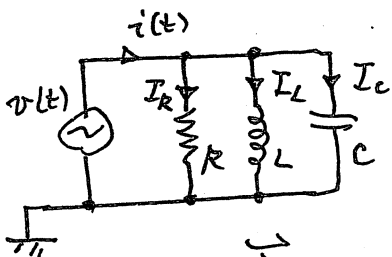
$$\begin{cases} R = (5\sqrt{2})(1 + \omega CR) = 10\sqrt{2} \Omega \leftarrow \\ \omega CR = 1 \end{cases}$$

$R \approx 14 \Omega$  とおき

4.06

R//L//C) 回路で  $I, I_L, I_C$  が与えられたとき。

p.123



$$\vec{i}(t) = \vec{i}_R(t) + \vec{i}_L(t) + \vec{i}_C(t)$$

$$\vec{v}(t) = (Z) \vec{i}(t) = \left( \frac{1}{Y} \right) \vec{i}(t)$$

例題 (15)

$$\left( Z = R // L // C ; Y = \frac{1}{R} + \frac{1}{j\omega L} + j\omega C ; \right)$$

$$\vec{i}_R(t) = \frac{1}{R} \vec{v}(t) ; \vec{i}_L(t) = \frac{1}{j\omega L} \vec{v}(t) ; \vec{i}_C(t) = j\omega C \vec{v}(t) ;$$

$$\vec{i}(t) = \vec{i}_R(t) + \vec{i}_L(t) + \vec{i}_C(t) = \left[ \frac{1}{R} + \frac{1}{j\omega L} + j\omega C \right] \vec{v}(t) = (Y) \vec{v}(t)$$

とあり、

$$\begin{cases} |\vec{i}_L(t)| = I_L = 17A \\ |\vec{i}_C(t)| = I_C = 5A \\ |\vec{i}(t)| = I = 13A \end{cases} \text{ とおき。}$$

$$|\vec{i}_R(t)| = I_R \text{ とおく。}$$

$$|\vec{i}_R(t)| = \frac{1}{R} |\vec{v}(t)| = I_R$$

$$\text{また、} \vec{i}(t) = \left[ 1 + \frac{R}{j\omega L} + j\omega CR \right] \vec{i}_R(t) \text{ である。}$$

$$\text{また } |\vec{i}_L(t)| = I_L = \left( \frac{1}{\omega L} \right) |\vec{v}(t)| = \left( \frac{R}{\omega L} \right) I_R ; \frac{R}{\omega L} = \frac{I_L}{I_R} = \frac{17A}{I_R} ;$$

$$|\vec{i}_C(t)| = I_C = (\omega C) |\vec{v}(t)| = (\omega CR) I_R ; \omega CR = \frac{I_C}{I_R} = \frac{5A}{I_R} ;$$

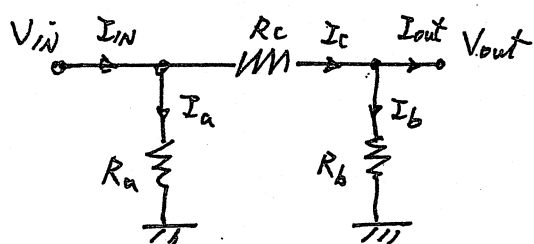
$$\vec{i}(t) = \left[ 1 + \frac{17A}{jI_R} + j\frac{5A}{I_R} \right] \vec{i}_R(t) \text{ とおき。}$$

$$\vec{i}(t) = \left[ I_R + j(5 - 17) \right] \left( \frac{\vec{i}_R(t)}{I_R} \right)$$

$$I = |\vec{i}(t)| = |I_R - 12j| = 13 \quad I_R^2 + 12^2 = 13^2$$

$$I_R^2 = 13^2 - 12^2 = 169 - 144 = 25$$

$$I_R = 5A \text{ とおき。}$$



$$\begin{cases} V_{in} = I_a R_a = I_c R_c + I_b R_b \\ I_{out} = I_c - I_b \\ I_{in} = I_a + I_c \\ V_{out} = I_b R_b \end{cases}$$

$$\begin{cases} V_{in} = I_c R_c + R_b I_b \\ I_{out} = I_c - I_b \end{cases} \text{に注目する。}$$

$$I_a = \frac{1}{R_a} V_{in}$$

$$\begin{aligned} V_{in} &= I_c R_c + I_b R_b \\ \rightarrow R_c I_{out} &= I_c R_c - I_b R_c \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} V_{in} &= I_c R_c + I_b R_b \\ +) R_b I_{out} &= I_c R_b - I_b R_b \end{aligned}$$

$$V_{in} - R_c I_{out} = (R_b + R_c) I_b$$

$$V_{in} + R_b I_{out} = (R_b + R_c) I_c$$

$$I_b = \frac{V_{in} - R_c I_{out}}{(R_b + R_c)}$$

$$I_c = \frac{V_{in} + R_b I_{out}}{(R_b + R_c)}$$

$$\begin{cases} V_{out} = I_b R_b = \left( \frac{R_b}{R_b + R_c} \right) (V_{in} - R_c I_{out}) \\ I_{in} = I_a + I_c = \left( \frac{1}{R_a} \right) V_{in} + \frac{V_{in} + R_b I_{out}}{(R_b + R_c)} \end{cases}$$

$$\begin{bmatrix} V_{out} \\ I_{in} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \frac{R_b}{R_b + R_c} & -\frac{R_b R_c}{R_b + R_c} \\ \frac{1}{R_a} + \frac{1}{R_b + R_c} & \frac{R_b}{R_b + R_c} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} V_{in} \\ I_{out} \end{bmatrix} \text{ 注意!!}$$

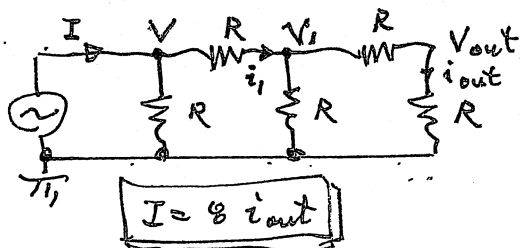
特に:  $R_a = R_b = R_c = R$  のとき.

$$\begin{pmatrix} V_{out} \\ I_{in} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \frac{1}{2} & -\frac{R}{2} \\ \frac{3}{2R} & \frac{1}{2} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} V_{in} \\ I_{out} \end{pmatrix} \text{ 注意.}$$

$I_{out} = 0$  ときは

$$\begin{cases} V_{out} = \frac{V_{in}}{2} \Rightarrow V_{in} = 2V_{out} \\ I_{in} = \frac{3}{2R} V_{in} \Rightarrow I_{in} = \frac{3}{R} V_{out} \end{cases} \text{ 注意.}$$

4.08 2段、ILに抵抗回路 Ladder 2RC (2) 回路の性質

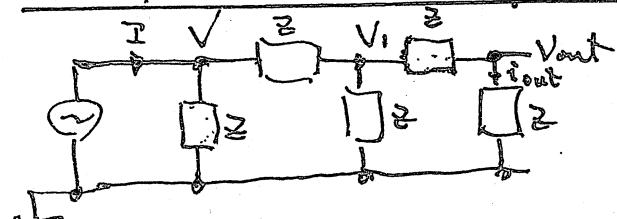


$$I = 8 i_{out}$$

$$\left( i_{out} = \frac{V_{out}}{R}; V_1 = 2V_{out}; i_1 = \frac{3}{R} V_{out} \right) \text{ 注意.}$$

$$\begin{aligned} V &= V_1 + R i_1 = 2V_{out} + 3V_{out} = 5V_{out} \\ I &= \frac{V}{R} + i_1 = \frac{5V_{out}}{R} + \frac{3V_{out}}{R} = \frac{8V_{out}}{R} = 8 i_{out} \end{aligned}$$

抵抗件 R だけでなく、任意の impedance  $Z = R + jX$  で置き換えても、同じである。

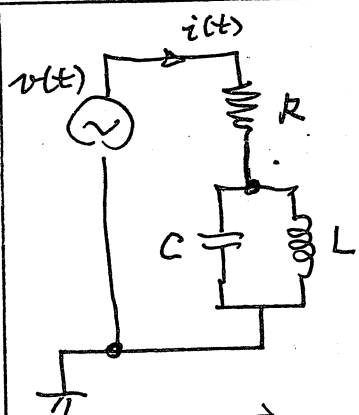


$$I = 8 i_{out}$$

$$\begin{cases} \vec{i}_{out} = 1j [A] \text{ 注意} \\ \vec{I} = 8j [A] \text{ 注意!!} \end{cases}$$

4.09 (R+C||L)回路の性質

p. 125 例(17)



$$Z = R + C||L = R + \frac{(j\omega L)(\frac{1}{j\omega C})}{(j\omega L) + (\frac{1}{j\omega C})} = R + \frac{j\omega L}{(1 - \omega^2 LC)}$$

$$\vec{v}(t) = V \exp(j(\omega t - \theta)) = (Z) i(t) = (Z) I \exp(j\omega t)$$

$$Z = \frac{V}{I} \exp(-j\theta) \quad ; \quad I = |i(t)| = 5A$$

$$\frac{1}{\omega C} = 4\Omega \quad R = 12\Omega$$

$$Z = 12 + \frac{j\omega L}{(1 - \frac{\omega L}{4})}$$

$$|v(t)| = V = 100 \text{ volt.} = |Z| I.$$

$$(100) = (5) \left| 12 + \frac{j\omega L}{(1 - \frac{\omega L}{4})} \right|$$

$$(20)^2 - (12)^2 = (8)(32) = (16)^2$$

$$(20)^2 = (12)^2 + \frac{(\omega L)^2}{(1 - \frac{\omega L}{4})^2} \quad ; \quad \frac{(\omega L)^2}{(1 - \frac{\omega L}{4})^2} = (8)(32) = (16)^2$$

①  $\frac{\omega L}{1 - \frac{\omega L}{4}} = 16$  の解

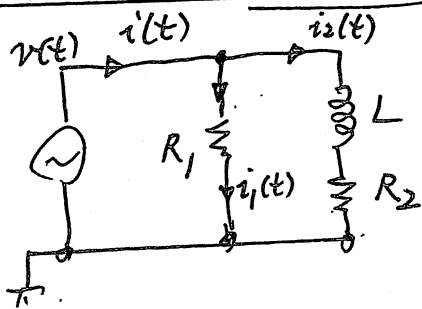
$\omega L = 16 - 4\omega L \quad \omega L = \frac{16}{5} = 3.2 \Omega$  ← 正!

②  $\frac{\omega L}{1 - \frac{\omega L}{4}} = -16$  の解

$\omega L = 4\omega L - 16 \quad \omega L = \frac{16}{3} = 5.3 \Omega$  ← 正!

4.10  $R_1 || (j\omega L + R_2)$  回路の性質

p. 126 例(18)



$$\begin{pmatrix} R_1 = 10\Omega \\ R_2 = 16\Omega \\ \omega L = 12\Omega \end{pmatrix}$$

$$Z = \frac{(R_1)(R_2 + j\omega L)}{R_1 + R_2 + j\omega L} = \frac{(10)(16 + 12j)}{26 + 12j}$$

$$\begin{cases} \vec{i}(t) = \vec{i}_1(t) + \vec{i}_2(t) \\ \vec{v}(t) = R_1 \vec{i}_1(t) \\ \vec{v}(t) = (R_2 + j\omega L) \vec{i}_2(t) = R_1 \vec{i}_1(t) \end{cases} \quad \left( \begin{array}{l} \text{抵抗体の場合} \\ \text{電流と電圧の相対性} \end{array} \right)$$

(R2に消費される電力) =  $|(i_2(t))|^2 R_2 = (5)^2 (16) = 400 \text{ watt}$  ←

$$I_2 = |\vec{i}_2(t)| = \frac{R_1}{R_2 + j\omega L} \vec{i}_1(t) = \left( \frac{10}{16 + 12j} \right) \vec{i}_1(t)$$

$$I_2 = |\vec{i}_2(t)| = \frac{10}{4\sqrt{16+9}} |\vec{i}_1(t)| = \left( \frac{1}{2} \right) I_1 = \left( \frac{1}{2} \right) (10) = 5A$$

4.11 抵抗体 R に消費される電力 P の定義

(教科書 128-129)  $(V = IR ; I = \frac{V}{R})$  < 電力は電流 >

直流の場合、 $P = IV = I^2 R = \frac{V^2}{R}$  であるが... **(有効電力) =  $IV \cos\theta$**

交流電流  $[i(t) = I\sqrt{2} \sin(\omega t)]$  の場合は、 $P(t) = i(t)v(t) = 2IV \sin(\omega t) \sin(\omega t - \theta)$

(瞬間電力) =  $P(t) = (IV)(\cos\theta - \cos(2\omega t - \theta))$  (平均電力) =  $\langle P \rangle = IV \cos\theta$

正弦波交流の電圧  $v(t)$  と電流  $i(t)$  は複素数として、以下の様に表示する。

$$\vec{v}(t) = (V) \exp(j\omega t) \quad i(t) = (I) \exp(j(\omega t - \theta)) \quad \text{とす。}$$

虚数部分が実世界の観測値とす。

複素数  $z = a + bj$  の共役複素数  $\bar{z} = a - bj$  と定義した。

$$(z)(\bar{z}) = |z|^2 = a^2 + b^2 \quad \text{とす。}$$

同様に、電流  $i(t)$  の共役電流を  $\overline{i(t)}$  と表記する。

$$\overline{i(t)} = (I) \exp(-j(\omega t + \theta)) \quad \text{とす。}$$

① 皮相電力とは? 交流回路では、電圧  $V$  と電流  $I$  の大きさがわかるとして、位相  $\theta$  の値が未知では、有効電力 = (時間平均電力) = (有功電力) =  $P = VI \cos \theta$  は決まらぬ。この場合  $S = VI$  は見かけの値で皮相電力と呼ぶ。

$$\left. \begin{aligned} \text{(有効電力)} &= P = VI \cos \theta \\ \text{(皮相電力)} &= S = VI \end{aligned} \right\}$$

Remember?  $Z = R + jX = R + j(\omega L - \frac{1}{\omega C})$   
 $\tan \theta = \frac{X}{R}; \quad \left( \begin{array}{l} X > 0 \text{ (誘導性)} \\ X < 0 \text{ (容性)} \end{array} \right)$

② 力率の定義 有効電力 ( $P$ ) と皮相電力 ( $S$ ) の比を力率という。

$$\left( \text{力率} \right) = \frac{P}{S} = \frac{VI \cos \theta}{VI} = \cos \theta$$

③ 無効率の定義

すなわち  $\sqrt{1 - \cos^2 \theta} = \sin \theta$  と表される値を 無効率 と呼ぶ

④ 無効電力の定義 単位は  $\text{var}$  (var) と呼ぶ。

$$Q = (\text{無効電力}) = (\text{皮相電力}) (\text{無効率}) = (S) (\sin \theta) = (VI) \sin \theta$$

$$P = S \cos \theta; \quad Q = S \sin \theta; \quad \text{よって} \quad \boxed{S^2 = P^2 + Q^2} \quad \text{とす。}$$

$$(\text{皮相電力})^2 = (\text{有効電力})^2 + (\text{無効電力})^2 \quad \text{とす。}$$

⑤ 電力の複素数の定義

2通りある!  $\left( \begin{aligned} \vec{S}_L(t) &= \vec{v}(t) \overline{i(t)} = V \exp(j\omega t) I \exp(-j(\omega t - \theta)) \\ \vec{S}_C(t) &= \overline{v(t)} i(t) = V \exp(-j\omega t) I \exp(j(\omega t - \theta)) \end{aligned} \right)$

$$\left( \begin{aligned} \vec{S}_L(t) &= VI \exp(j\theta) = VI \cos \theta + j VI \sin \theta = P + jQ \\ \vec{S}_C(t) &= VI \exp(-j\theta) = VI \cos \theta - j VI \sin \theta = P - jQ \end{aligned} \right) \quad \text{とす!!}$$